

# UNE INTERSECTION DE QUADRIQUES LIÉE À LA SUITE DE STURM

Oleg Ogievetsky<sup>1</sup>, Vadim Schechtman<sup>2</sup>

A Yuri Ivanovich Manin, à l'occasion de son 70-ème anniversaire

## TABLE DES MATIÈRES

### Première Partie. Formules

§ 1. Introduction	2
§ 2. Algèbre $\mathfrak{B}$	4
§ 3. Début de la démonstration du théorème 1.5	8
§ 4. Formule ( $A$ )	10
§ 5. Formule ( $B$ )	11

### Deuxième Partie. Polynômes d'Euler et déterminant de Cauchy

§ 1. Nombres $\beta(j)_i$	14
§ 2. Polynômes d'Euler et fonction hypergéométrique	16
§ 3. Asymptotiques	17
 Bibliographie	 20

---

<sup>1</sup>Centre de Physique Théorique, Luminy, 13288 Marseille, France (Unité Mixte de Recherche 6207 du CNRS et des Universités Aix-Marseille I, Aix-Marseille II et du Sud Toulon – Var; laboratoire affilié à la FRUMAM, FR 2291) et Institut de Physique P.N. Lebedev, Département Théorique, Leninsky prospekt 53, 119991 Moscou, Russie;  
email: oleg@cpt.univ-mrs.fr

<sup>2</sup>Laboratoire Emile Picard, UFR MIG, Université Paul Sabatier, 31062 Toulouse, France;  
email: schechtman@math.ups-tlse.fr

# PREMIÈRE PARTIE. FORMULES

## § 1. Introduction

**1.1.** Cet article est une variation sur un thème de [Jacobi].

Soit

$$f(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_0$$

un polynôme de degré  $n > 0$  à coefficients dans un corps de base  $\mathbb{k}$  de caractéristique 0. Rappelons que *la suite de Sturm* de  $f$ ,

$$\mathfrak{f} = (f_0, f_1, f_2, \dots),$$

est définie par récurrence : on pose  $f_0(x) = f(x)$ ,  $f_1(x) = f'(x)$  et pour  $j \geq 1$   $f_{j+1}$  est le reste de la division euclidienne de  $f_{j-1}$  par  $f_j$ , avec le signe opposé :

$$f_{j-1}(x) = q_{j-1}(x)f_j(x) - f_{j+1}(x), \quad (1.1.1)$$

$\deg f_{j+1}(x) < \deg f_j(x)$ , cf. le célèbre mémoire [Sturm].

Dans cette note on propose des formules explicites pour les coefficients des polynômes  $f_j$  en termes des coefficients de  $f$ . Plus généralement, on donnera des formules analogues pour les membres de l'algorithme d'Euclide correspondant à deux polynômes quelconques  $f_1, f_2$  de degrés  $n-1, n-2$ .

Notre point de départ est une algèbre  $\mathfrak{B}$ , quotient de l'anneau de polynômes en variables  $b(i)_j$  ( $i \geq 1, j \geq 2i$ ) par certains rélations quadratiques, cf. (1.7.1) ci-dessous. Nos formules sont des conséquences des identités dans  $\mathfrak{B}$ , analogues des rélations de Plücker.

**1.2.** Pour énoncer le résultat, introduisons les quantités quadratiques

$$b(j)_i = n \sum_{p=0}^{j-1} (i-2p)a_{n-p}a_{n-i+p} - j(n-i+j)a_{n-j}a_{n+j-i},$$

$j \geq 1, i \geq 2j$ . Ici on pose  $a_i = 0$  pour  $i < 0$ . Par exemple,

$$b(1)_i = nia_n a_{n-i} - (n-i+1)a_{n-1}a_{n-i+1}.$$

**1.3.** Ensuite on introduit, pour  $m \geq 2$ , les matrices  $(m-1) \times (m-1)$  symétriques

$$C(m) = \begin{pmatrix} b(1)_2 & b(1)_3 & b(1)_4 & b(1)_5 & \dots & b(1)_m \\ b(1)_3 & b(2)_4 & b(2)_5 & b(2)_6 & \dots & b(2)_{m+1} \\ b(1)_4 & b(2)_5 & b(3)_6 & b(3)_7 & \dots & b(3)_{m+2} \\ b(1)_5 & b(2)_6 & b(3)_7 & b(4)_8 & \dots & b(4)_{m+3} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ b(1)_m & b(2)_{m+1} & b(3)_{m+2} & b(4)_{m+3} & \dots & b(m-1)_{2m-2} \end{pmatrix}.$$

De plus, pour  $i \geq 0$  on définit une matrice "décalée"  $C(m)_i$  : elle est obtenue en remplaçant dans  $C(m)$  la dernière ligne par

$$\left( \begin{array}{cccccc} b(1)_{m+i} & b(2)_{m+i+1} & b(3)_{m+i+2} & b(4)_{m+i+3} & \dots & b(m-1)_{2m+i-2} \end{array} \right).$$

Donc  $C(m)_0 = C(m)$ . On pose

$$c(m)_i := \det C(m)_i, \quad c(m) := c(m)_0.$$

En particulier,

$$c(2)_i = b(1)_{i+2}$$

Il est commode de poser

$$c(1)_i := \frac{(n-i)a_{n-i}}{na_n},$$

$$i \geq 0, \quad c(1) := c(1)_0 = 1.$$

**1.4.** Puis on définit les nombres  $\gamma_j$ ,  $j \geq 1$  par récurrence :

$$\gamma_1 = na_n, \quad \gamma_2 = -\frac{1}{n^2 a_n}, \quad \gamma_{j+1} = \gamma_{j-1} \cdot \frac{c(j-1)^2}{c(j)^2},$$

$j \geq 2$ . Autrement dit,

$$\gamma_j = (-1)^{j+1} \epsilon_j \cdot \prod_{i=1}^{j-2} c(j-i)^{2(-1)^i},$$

où  $\epsilon_j = na_n$  si  $j$  est impair et  $1/(n^2 a_n)$  sinon.

Les nombres  $\gamma_1, \dots, \gamma_j$  sont donc bien définis si tous les nombres  $c(2), c(3), \dots, c(j-1)$  sont différents de zéro.

**1.5.** *Théorème.* Supposons que  $\deg f_j = n - j$ , donc  $\deg f_i = n - i$  pour  $i \leq j$ .

Alors pour tous  $i \leq j$ , on a  $c(i) \neq 0$  et

$$f_i(x) = \gamma_i \cdot \sum_{p=0}^{n-i} c(i)_p x^{n-i-p}.$$

En particulier, le coefficient dominant de  $f_i(x)$  est égal à  $\gamma_i c(i)$ .

**1.6.** On vérifie aussitôt que

$$b(k)_i - b(k-1)_i = c(1)_{k-1} b(1)_{i-k+1} - c(1)_{i-k} b(1)_k \quad (1.6.1)$$

pour tous  $k \geq 2$ ,  $i \geq 2k-2$ . Par exemple,

$$b(2)_i - b(1)_i = c(1)_1 b(1)_{i-1} - c(1)_{i-2} b(1)_2,$$

$$b(3)_i - b(2)_i = c(1)_2 b(1)_{i-2} - c(1)_{i-3} b(1)_3,$$

etc. Il s'en suit que tous les  $b(j)_i$ ,  $j \geq 2$ , sont expressibles en termes de  $c(1)_p$  et  $c(2)_p = b(1)_{p+2}$ ,  $p \geq 0$ .

**1.7.** Les formules (1.6.1) impliquent que les nombres  $b(i)_j$  satisfont aux relations quadratiques suivantes :

$$\begin{aligned} & (b(k)_i - b(k-1)_i) \cdot b(1)_j \\ &= (b(j)_{i-k+j} - b(j-1)_{i-k+j}) \cdot b(1)_k - (b(j)_{k+j-1} - b(j-1)_{k+j-1}) \cdot b(1)_{i-k+1} \end{aligned} \quad (1.7.1)$$

On verra que la preuve de 1.5 ne dépend que des relations (1.7.1).

On formalise la situation en introduisant une algèbre quadratique correspondante, cf. § 2 ci-dessous.

**1.8.** Maintenant soient

$$f_1(x) = \alpha_0 x^{n-1} + \alpha_1 x^{n-2} + \dots$$

et

$$f_2(x) = \beta_0 x^{n-2} + \beta_1 x^{n-3} + \dots$$

deux polynômes arbitraires de degrés  $n-1, n-2$ . On définit  $f_j$ ,  $j \geq 3$  à partir de  $f_1, f_2$  par les formules de l'algorithme d'Euclide (1.1.1).

Posons

$$c(1)_i := \frac{\alpha_i}{\alpha_0}, \quad b(1)_{i+2} := \beta_i, \quad i \geq 0 .$$

Définissons les nombres  $b(k)_i$ ,  $k \geq 2$  par récurrence sur  $k$ , à partir des formules (1.6.1).

Définissons les nombres  $c(m)_i$ ,  $m \geq 2$ , par les formules 1.3.

Enfin, on pose :

$$\tilde{\gamma}_1 = \alpha_0, \quad \tilde{\gamma}_2 = 1, \quad \tilde{\gamma}_{j+1} = \tilde{\gamma}_{j-1} \frac{c(j-1)^2}{c(j)^2}$$

Alors on a

**1.9.** *Théorème.* Supposons que  $\deg f_j = n - j$ , d'où  $\deg f_i = n - i$  pour  $i \leq j$ .

Alors pour tous  $i \leq j$ , on a  $c(i) \neq 0$  et

$$f_i(x) = \tilde{\gamma}_i \cdot \sum_{p=0}^{n-i} c(i)_p x^{n-i-p} .$$

En particulier, le coefficient dominant de  $f_i(x)$  est égal à  $\tilde{\gamma}_i c(i)$ .

Cf. [Jacobi], section 15.

**1.10.** Dans la Deuxième Partie on présente un exemple numérique. Là, les déterminants de Cauchy apparaissent dans les asymptotiques des coefficients dominants de la suite de Sturm pour les polynômes d'Euler.

## § 2. Algèbre $\mathfrak{B}$

**2.1.** On peut réécrire les relations (1.7.1) sous la forme suivante :

$$\begin{aligned} & \det \begin{pmatrix} b(1)_j & b(1)_k \\ b(j-1)_{i+j-k} & b(k-1)_i \end{pmatrix} - \det \begin{pmatrix} b(1)_j & b(j-1)_{j+k-1} \\ b(1)_{i-k+1} & b(k)_i \end{pmatrix} \\ & + \det \begin{pmatrix} b(1)_k & b(j)_{j+k-1} \\ b(1)_{i-k+1} & b(j)_{i+j-k} \end{pmatrix} = \Delta(k, j)_i - \Delta'(k, j)_i + \Delta''(k, j)_i = 0 . \end{aligned} \tag{2.1.1}$$

**2.2.** On définit une algèbre quadratique  $\mathfrak{B}$  comme une  $\mathfrak{k}$ -algèbre commutative engendrée par les lettres  $b(i)_j$ ,  $i, j \in \mathbb{Z}$ , modulo les relations (2.1.1), où  $i, j, k \in \mathbb{Z}$ .

(D'ailleurs, dans tout le paragraphe qui suit on peut remplacer le corps de base  $\mathfrak{k}$  par un anneau commutatif quelconque.)

**2.3.** Le but de ce paragraphe est d'écrire certaines relations entre les déterminants  $n \times n$  dans  $\mathfrak{B}$  qui généralisent (2.1.1).

On fixe un nombre entier  $n \geq 2$ . Soient  $m_1, \dots, m_n, i$  des entiers.

On définit  $2n + 2$  vecteurs  $v_j, w_j \in \mathfrak{k}^n$ ,  $j = 1, \dots, n + 1$  :

$$w_1 = (b(1)_{m_1}, b(1)_{m_2}, \dots, b(1)_{m_n}),$$

$$w_{j+1} = (b(1)_{m_1}, \dots, \hat{b}(1)_{m_{n+1-j}}, \dots, b(1)_{m_n}, b(1)_{i-m_n+1}),$$

$1 \leq j \leq n$  (suivant l'usage,  $\hat{x}$  signifie que l'on omet la composante  $x$ ).

Puis

$$v_1 = (b(m_1 - 1)_{i+m_1-m_n}, b(m_2 - 1)_{i+m_2-m_n}, \dots, b(m_{n-1} - 1)_{i+m_{n-1}-m_n}, b(m_n - 1)_i),$$

$$v_2 = (b(m_1 - 1)_{m_1+m_n-1}, b(m_2 - 1)_{m_2+m_n-1}, \dots, b(m_{n-1} - 1)_{m_{n-1}+m_n-1}, b(m_n)_i),$$

$$v_3 = (b(m_1 - 1)_{m_1+m_{n-1}-1}, b(m_2 - 1)_{m_2+m_{n-1}-1}, \dots, b(m_{n-2} - 1)_{m_{n-2}+m_{n-1}-1},$$

$$b(m_{n-1})_{m_{n-1}+m_n-1}, b(m_{n-1})_{i+m_{n-1}-m_n}),$$

$$v_4 = (b(m_1 - 1)_{m_1+m_{n-2}-1}, b(m_2 - 1)_{m_2+m_{n-2}-1}, \dots, b(m_{n-3} - 1)_{m_{n-3}+m_{n-2}-1},$$

$$b(m_{n-2})_{m_{n-2}+m_{n-1}-1}, b(m_{n-2})_{m_{n-2}+m_n-1}, b(m_{n-2})_{i+m_{n-2}-m_n}),$$

...

$$v_n = (b(m_1 - 1)_{m_1+m_2-1}, b(m_2)_{m_2+m_3-1}, b(m_2)_{m_2+m_4-1}, \dots, b(m_2)_{m_2+m_n-1}, b(m_2)_{i+m_2-m_n})$$

$$v_{n+1} = (b(m_1)_{m_1+m_2-1}, b(m_1)_{m_1+m_3-1}, \dots, b(m_1)_{m_1+m_n-1}, b(m_1)_{i+m_1-m_n}).$$

**2.4.** Soit

$$M = \begin{pmatrix} x_{11} & \dots & x_{1,n+1} \\ \cdot & \dots & \cdot \\ x_{n-2,1} & \dots & x_{n-2,n+1} \end{pmatrix}$$

une matrice  $(n - 2) \times (n + 1)$  sur  $\mathfrak{B}$ ; soit  $M_i$ ,  $i = 1, \dots, n + 1$ , ses sous-matrices  $(n - 2) \times n$ . Pour écrire  $M_i$ , on enlève donc la  $i$ -ième colonne de  $M$ .

Maintenant on va définir  $n + 1$  matrices  $n \times n$

$$D_j = D_j(m_1, \dots, m_n; M_{n+2-j})_i,$$

$j = 1, \dots, n + 1$ . On pose :

$$D_1 = \begin{pmatrix} w_1 \\ M_{n+1} \\ v_1 \end{pmatrix}, D_j = \begin{pmatrix} w_j^t & M_{n+2-j}^t & v_j^t \end{pmatrix},$$

$j = 2, \dots, n + 1$ . Ici  $(.)^t$  désigne la matrice transposée.

Enfin, on pose

$$\Delta_j = \Delta_j(m_1, \dots, m_n; M_{n+2-j})_i = \det D_j(m_1, \dots, m_n; M_{n+2-j})_i,$$

$j = 1, \dots, n + 1$ .

Considérons la somme alternée

$$R(n; m_1, \dots, m_n; M)_i = \sum_{j=1}^{n+1} (-1)^{j+1} \Delta_j(m_1, \dots, m_n; M_{n+2-j})_i .$$

**2.5.** *Exemple.*  $n = 2$ . Dans ce cas il n'y a pas de matrice  $M$  ; trois nombres entiers sont donnés :  $m_1, m_2$  et  $i$ . On aura 6 vecteurs :

$$w_1 = (b(1)_{m_1}, b(1)_{m_2}), \quad w_2 = (b(1)_{m_1}, b(1)_{i-m_2+1}), \quad w_3 = (b(1)_{m_2}, b(1)_{i-m_2+1})$$

et

$$\begin{aligned} v_1 &= (b(m_1 - 1)_{i+m_1-m_2}, b(m_2 - 1)_i), \quad v_2 = (b(m_1 - 1)_{m_1+m_2-1}, b(m_2)_i), \\ v_3 &= (b(m_1)_{m_1+m_2-1}, b(m_1)_{i+m_1-m_2}) . \end{aligned}$$

Il s'ensuit :

$$\begin{aligned} R(2; m_1, m_2)_i &= \det \begin{pmatrix} b(1)_{m_1} & b(1)_{m_2} \\ b(m_1 - 1)_{i+m_1-m_2} & b(m_2 - 1)_i \end{pmatrix} \\ &\quad - \det \begin{pmatrix} b(1)_{m_1} & b(m_1 - 1)_{m_1+m_2-1} \\ b(1)_{i-m_2+1} & b(m_2)_i \end{pmatrix} + \det \begin{pmatrix} b(1)_{m_2} & b(m_1)_{m_1+m_2-1} \\ b(1)_{i-m_2+1} & b(m_2)_{i+m_1-m_2} \end{pmatrix} \end{aligned}$$

On reconnaît là la partie gauche de (2.1.1) pour  $(j, k) = (m_1, m_2)$ . Il en découle que  $R(2; m_1, m_2)_i = 0$ .

**2.6.** *Exemple.*  $n = 3$ . Dans ce cas la matrice  $M$  se réduit à 4 éléments :

$$M = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & x_3 & x_4 \end{pmatrix} .$$

L'expression  $R(3; m_1, m_2, m_3; M)_i$  prend la forme

$$\begin{aligned} R(3; m_1, m_2, m_3; M)_i &= \det \begin{pmatrix} b(1)_{m_1} & b(1)_{m_2} & b(1)_{m_3} \\ x_1 & x_2 & x_3 \\ b(m_1 - 1)_{i+m_1-m_3} & b(m_2 - 1)_{i+m_2-m_3} & b(m_3 - 1)_i \end{pmatrix} \\ &\quad - \det \begin{pmatrix} b(1)_{m_1} & x_1 & b(m_1 - 1)_{m_1+m_3-1} \\ b(1)_{m_2} & x_2 & b(m_2 - 1)_{m_2+m_3-1} \\ b(1)_{i-m_3+1} & x_4 & b(m_3)_i \end{pmatrix} + \det \begin{pmatrix} b(1)_{m_1} & x_1 & b(m_1 - 1)_{m_1+m_2-1} \\ b(1)_{m_3} & x_3 & b(m_2)_{m_2+m_3-1} \\ b(1)_{i-m_3+1} & x_4 & b(m_2)_{i+m_2-m_3} \end{pmatrix} \\ &\quad - \det \begin{pmatrix} b(1)_{m_2} & x_2 & b(m_1)_{m_1+m_2-1} \\ b(1)_{m_3} & x_3 & b(m_1)_{m_1+m_3-1} \\ b(1)_{i-m_3+1} & x_4 & b(m_1)_{i+m_1-m_3} \end{pmatrix} . \end{aligned}$$

Calculons cette expression.

On développe le premier déterminant suivant la deuxième ligne et les autres suivant les deuxièmes colonnes :

$$\Delta_1(3; m_1, m_2, m_3; M_4)_i = -x_1 \Delta_1(2; m_2, m_3)_i + x_2 \Delta_1(2; m_1, m_3)_i - x_3 \Delta_1(2; m_1, m_2)_{i+m_2-m_3} ,$$

$$\Delta_2(3; m_1, m_2, m_3; M_3)_i = -x_1 \Delta_2(2; m_2, m_3)_i + x_2 \Delta_2(2; m_1, m_3)_i - x_4 \Delta_1(2; m_1, m_3)_{m_2+m_3-1} .$$

Puis

$$\Delta_3(3; m_1, m_2, m_3; M_2)_i = -x_1 \Delta_3(2; m_2, m_3)_i + x_3 \Delta_2(2; m_1, m_2)_{i+m_2-m_3} - x_4 \Delta_2(2; m_1, m_3)_{m_2+m_3-1}$$

et

$$\Delta_4(3; m_1, m_2, m_3; M_1)_i = -x_2 \Delta_3(2; m_1, m_3)_i + x_3 \Delta_3(2; m_1, m_2)_{i+m_2-m_3} - x_4 \Delta_3(2; m_1, m_3)_{m_2+m_3-1} .$$

Pour abréger les notations on introduit des vecteurs entiers :

$$(i_1, i_2, i_3, i_4) := (i, i, i + m_2 - m_3, m_2 + m_3 - 1) ,$$

$$\mu = (m_1, m_2, m_3) ,$$

$$\mu_1 = (m_2, m_3), \mu_2 = (m_1, m_3), \mu_3 = (m_1, m_2) .$$

On peut réécire les formules ci-dessus sous une forme matricielle :

$$\begin{pmatrix} \Delta_1(3; \mu; M_4)_i \\ -\Delta_2(3; \mu; M_3)_i \\ \Delta_3(3; \mu; M_2)_i \\ -\Delta_4(3; \mu; M_1)_i \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\Delta_1(2; \mu_1)_{i_1} & \Delta_1(2; \mu_2)_{i_2} & -\Delta_1(2; \mu_3)_{i_3} & 0 \\ \Delta_2(2; \mu_1)_{i_1} & -\Delta_2(2; \mu_2)_{i_2} & 0 & \Delta_1(2; \mu_2)_{i_4} \\ -\Delta_3(2; \mu_1)_{i_1} & 0 & \Delta_2(2; \mu_3)_{i_3} & -\Delta_2(2; \mu_2)_{i_4} \\ 0 & \Delta_3(2; \mu_2)_{i_2} & -\Delta_3(2; \mu_3)_{i_3} & \Delta_3(2; \mu_2)_{i_4} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} .$$

En rajoutant :

$$\begin{aligned} R(3; m_1, m_2, m_3; M)_i &= -x_1 \cdot \left\{ \Delta_1(2; \mu_1)_{i_1} - \Delta_2(2; \mu_1)_{i_1} + \Delta_3(2; \mu_1)_{i_1} \right\} \\ &\quad + x_2 \cdot \left\{ \Delta_1(2; \mu_2)_{i_2} - \Delta_2(2; \mu_2)_{i_2} + \Delta_3(2; \mu_2)_{i_2} \right\} - x_3 \cdot \left\{ \Delta_1(2; \mu_3)_{i_3} - \Delta_2(2; \mu_3)_{i_3} + \Delta_3(2; \mu_3)_{i_3} \right\} \\ &\quad + x_4 \cdot \left\{ \Delta_1(2; \mu_2)_{i_4} - \Delta_2(2; \mu_2)_{i_4} + \Delta_3(2; \mu_2)_{i_4} \right\} = 0 . \end{aligned}$$

Le théorème ci-dessous généralise ces exemples.

**2.7. Théorème.** On a

$$R(n; m_1, \dots, m_n; M)_i = 0$$

pour tous  $n, m_1, \dots, m_n, M$  et  $i$ .

*Démonstration* : elle se fait par récurrence sur  $n$ . Le cas  $n = 2$  est l'exemple 2.5.

Le passage de  $n - 1$  à  $n$  suit l'exemple 2.6.

Posons pour abréger

$$\mu = (m_1, \dots, m_n) .$$

À partir de cela, on introduit  $n + 1$  vecteurs  $\mu_j \in \mathbb{Z}^{n+1}$  :

$$\mu_j := (m_1, \dots, \hat{m}_j, \dots, m_n),$$

$j = 1, \dots, n$ , et

$$\mu_{n+1} := (m_1, \dots, \hat{m}_{n-1}, m_n) = \mu_{n-1} .$$

On définit le vecteur

$$(i_1, i_2, \dots, i_{n+1}) := (\underbrace{i, i, \dots, i}_{n-1 \text{ fois}}, i + m_{n-1} - m_n, m_{n-1} + m_n - 1) \in \mathbb{Z}^{n+1} .$$

En développant les déterminants  $\Delta_j(n; \mu, M_{n+2-j})_i$ ,  $2 \leq j \leq n+1$  suivant la deuxième colonne et le déterminant  $\Delta_1(n; \mu, M_{n+1})_i$  suivant la deuxième ligne, on obtient :

$$R(n; \mu; M)_i = \sum_{j=1}^{n+1} (-1)^j x_j R(n-1; \mu_j; M_{1j})_{ij} .$$

Ici  $M_{1j}$  est la matrice obtenue en enlevant la première ligne et la  $j$ -ième colonne de la matrice  $M$ .

Notre assertion en découle immédiatement par récurrence sur  $n$ .

**2.8.** On aura besoin d'un cas particulier de ces relations. Prenons

$$\mu = (m_1, m_2, \dots, m_n) = (2, 3, \dots, n+1) .$$

Pour la matrice  $M$ , prenons

$$M = \begin{pmatrix} b(1)_3 & b(2)_4 & b(2)_5 & \dots & b(2)_{n+2} & b(2)_{i+n+1} \\ b(1)_4 & b(2)_5 & b(3)_5 & \dots & b(3)_{n+3} & b(3)_{i+n+2} \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ b(1)_n & b(2)_{n+1} & b(3)_{n+2} & \dots & b(n-1)_{2n-1} & b(n-1)_{i+2n-2} \end{pmatrix} .$$

Alors le premier déterminant

$$\Delta_1(n; \mu; M_{n+1})_{i+2n} = c(n+1)_i .$$

On pose par définition :

$$c(n+1)'_i := \Delta_2(n; \mu; M_n)_{i+2n} ,$$

$$c(n+1)''_i := \Delta_3(n; \mu; M_{n-1})_{i+2n} .$$

Par contre, si  $j \geq 4$  on voit que dans le déterminant  $\Delta_j(n; \mu; M_{n+2-j})_{i+2n}$  la dernière colonne est égale à la  $(n-j+3)$ -ième colonne, d'où

$$\Delta_4(n; \mu; M_{n-2})_{i+2n} = \Delta_5(n; \mu; M_{n-3})_{i+2n} = \dots = \Delta_{n+1}(n; \mu; M_1)_{i+2n} = 0 .$$

Donc 2.7 entraîne

**2.9. Corollaire.** Pour tous  $n \geq 3$

$$c(n)_i - c(n)'_i + c(n)''_i = 0 .$$

### § 3. Début de la démonstration du théorème 1.5

**3.1.** On a

$$f(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_0 .$$

La dérivée :

$$\begin{aligned} f_1(x) &= f'(x) = n a_n x^{n-1} + (n-1) a_{n-1} x^{n-2} + \dots + a_1 = n a_n \left\{ x^{n-1} + \frac{(n-1)a_{n-1}}{na_n} x^{n-2} + \dots + \frac{a_1}{na_n} \right\} \\ &= \gamma_1 (c(1)_0 x^{n-1} + c(1)_1 x^{n-2} + \dots + c(1)_{n-1}) . \end{aligned}$$

**3.2.** Le quotient de la division euclidienne de deux polynômes  $f(x)$  et  $g(x) = a'_{n-1}x^{n-1} + a'_{n-2}x^{n-2} + \dots$  est égal à

$$\frac{a_n}{a'_{n-1}} x + \frac{a'_{n-1}a_{n-1} - a'_{n-2}a_n}{(a'_{n-1})^2} .$$

On fait la division euclidienne :

$$f - (x/n + a_{n-1}/n^2 a_n) f' = \frac{2na_n a_{n-2} - (n-1)a_{n-1}^2}{n^2 a_n} x^{n-2} + \frac{3na_n a_{n-3} - (n-2)a_{n-1}a_{n-2}}{n^2 a_n} x^{n-3} + \dots$$

$$= \frac{1}{n^2 a_n} \cdot (b(1)_2 x^{n-2} + b(1)_3 x^{n-3} + \dots + b(1)_n) = -\gamma_2 \cdot (c(2)_0 x^{n-2} + c(2)_1 x^{n-3} + \dots c(2)_{n-2}) .$$

Donc

$$f_2(x) = \gamma_2 \cdot \sum_{i=0}^{n-2} c(2)_i x^{n-2-i} .$$

Cela démontre l'assertion 1.5 pour  $j = 1, 2$ , et l'on procède par récurrence par  $j$ .

**3.3.** On suppose que l'on a déjà trouvé :

$$f_{j-1}(x) = \gamma_{j-1} \cdot [c(j-1)x^{n-j+1} + c(j-1)_1 x^{n-j} + \dots + c(j-1)_i x^{n-j+1-i} + \dots]$$

et

$$f_j(x) = \gamma_j \cdot [c(j)x^{n-j} + c(j)_1 x^{n-j-1} + \dots + c(j)_i x^{n-j-i} + \dots] .$$

On fait la division euclidienne :

$$f_{j-1}(x) - \left( \frac{\gamma_{j-1}c(j-1)}{\gamma_j c(j)} x + \gamma_{j-1} \left[ c(j-1)_1 - \frac{c(j-1)}{c(j)} \cdot c(j)_1 \right] \cdot \frac{1}{\gamma_j c(j)} \right) f_j(x) =$$

$$= \sum_{i=2}^{n-j+1} \gamma_{j-1} \left\{ c(j-1)_i - \frac{c(j-1)}{c(j)} \cdot c(j)_i - \left[ c(j-1)_1 - \frac{c(j-1)}{c(j)} \cdot c(j)_1 \right] \cdot \frac{c(j)_{i-1}}{c(j)} \right\} \cdot x^{n-j+1-i} =$$

$$= \frac{\gamma_{j-1}}{c(j)^2} \sum_{i=2}^{n-j+1} \left\{ c(j-1)_i c(j)^2 - c(j-1)c(j)c(j)_i - c(j-1)_1 c(j)_{i-1}c(j) + c(j-1)c(j)_1 c(j)_{i-1} \right\} \cdot x^{n-j+1-i} .$$

On pose :

$$Q(j)_i := c(j-1)_i c(j)^2 - c(j-1)c(j)c(j)_i - c(j-1)_1 c(j)_{i-1}c(j) + c(j-1)c(j)_1 c(j)_{i-1} \quad (3.3.1)$$

Alors on a :

$$f_{j+1}(x) = -\frac{\gamma_{j-1}}{c(j)^2} \sum_{i=2}^{n-j+1} Q(j)_i x^{n-j+1-i}$$

Il faut montrer que

$$f_{j+1}(x) = \gamma_{j+1} \sum_{i=0}^{n-j-1} c(j+1)_i x^{n-j-1-i} = \gamma_{j+1} \sum_{i=0}^{n-j+1} c(j+1)_{i-2} x^{n-j+1-i}$$

où

$$\gamma_{j+1} = \gamma_{j-1} \cdot \frac{c(j-1)^2}{c(j)^2} .$$

Donc notre théorème est équivalent à l'identité suivante :

$$Q(j)_i = -c(j)^2 c(j+1)_i . \quad (3.3.2)$$

## § 4. Formule (A)

**4.1.** Revenons à notre algèbre  $\mathfrak{B}$ .

On considère la matrice  $n \times n$

$$C(n+1)_{i-2} = \begin{pmatrix} b(1)_2 & b(1)_3 & \dots & b(1)_n & b(1)_{n+1} \\ b(1)_3 & b(2)_4 & \dots & b(2)_{n+1} & b(2)_{n+2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ b(1)_n & b(2)_{n+1} & \dots & b(n-1)_{2n-2} & b(n-1)_{2n-1} \\ b(1)_{n+i-1} & b(2)_{n+i} & \dots & b(n-1)_{2n+i-3} & b(n)_{2n+i-2} \end{pmatrix}.$$

Donc  $c(n+1)_{i-2} = \det C(n+1)_{i-2}$ .

Si l'on désigne par  $C(n+1)_{i-2;\hat{p},\hat{q}}$  la matrice  $C(n+1)_{i-2}$  avec la  $p$ -ième ligne et la  $q$ -ième colonne enlevée, on aura :

$$\begin{aligned} c(n) &= \det C(n+1)_{i-2;\hat{n},\hat{n}}, \\ c(n)_{i-1} &= \det C(n+1)_{i-2;n\hat{-}1,\hat{n}}. \end{aligned}$$

En plus, on a :

$$c(n)_i'' = \det C(n+1)_{i-2;n\hat{-}2,\hat{n}}$$

où  $c(n)_i''$  a été introduit dans 2.9.

**4.2. Théorème.** Pour tous  $n, i \in \mathbb{Z}$ ,  $n \geq 3$ , on a la relation suivante dans  $\mathfrak{B}$

$$\begin{aligned} c(n-1)_i c(n)^2 - c(n-1)c(n)c(n)_i - c(n-1)_1 c(n)_{i-1} c(n) + c(n-1)c(n)_1 c(n)_{i-1} \\ = -c(n-1)^2 c(n+1)_{i-2} \end{aligned} \tag{F}$$

On a vu que notre théorème principal 1.5 est une conséquence de (F) : en effet (F) coïncide avec la formule (3.3.2) (avec  $j$  remplacé par  $n$ ).

À son tour, (F) est une conséquence immédiate de deux formules :

$$c(n-1)_i c(n) - c(n-1)_1 c(n)_{i-1} = -c(n-1)c(n)_i'' \tag{A}$$

ou bien

$$c(n-1)_i c(n) - c(n-1)_1 c(n)_{i-1} + c(n-1)c(n)_i'' = 0 \tag{A'}$$

et

$$\{c(n)_i + c(n)_i''\} \cdot c(n) - c(n)_1 c(n)_{i-1} = c(n-1)c(n+1)_{i-2}. \tag{B}$$

La démonstration de (B) utilise les relations quadratiques entre les lettres  $b(i)_j$ . Par contre, (A) est "élémentaire", en ce sens que cette identité n'utilise pas de relations entre les lettres  $b(i)_j$ .

Pour démontrer (A), on applique le lemme suivant (une variante des relations de Plücker) :

**4.3. Lemme.** ( $A_n$ ) Considérons  $n$  vecteurs de dimension  $n-1$ ,  $w_i = (w_{i1}, \dots, w_{i,n-1})$ ,  $i = 1, \dots, n$ . À partir d'eux, on définit  $n$  vecteurs de dimension  $n-2$  :  $v_i = (w_{i1}, \dots, w_{i,n-2})$ . On pose :

$$W_i = \det(w_1, \dots, \hat{w}_i, \dots, w_n)^t,$$

$$V_{ij} := \det(v_1, \dots, \hat{v}_i, \dots, \hat{v}_j, \dots, v_n)^t.$$

Alors

$$V_{n-2,n-1} \cdot W_n - V_{n-2,n} \cdot W_{n-1} + V_{n-1,n} \cdot W_{n-2} = 0.$$

$(B_n)$  Considérons  $n$  vecteurs de dimension  $n - 2$ ,  $v_i = (v_{i1}, \dots, v_{i,n-2})$ ,  $i = 1, \dots, n$ . Considérons les mineurs

$$V_{ij} := \det(v_1, \dots, \hat{v}_i, \dots, \hat{v}_j, \dots, v_n)^t.$$

Alors pour chaque  $i < n - 2$ ,

$$V_{n-2,n-1} \cdot V_{i,n} - V_{n-2,n} \cdot V_{i,n-1} + V_{n-1,n} \cdot V_{i,n-2} = 0.$$

En effet, en développant  $V_i$  par rapport à la dernière colonne, on obtient :  $(B_n) \Rightarrow (A_n)$ .

Par contre, pour vérifier  $(B_n)$ , considérons la matrice  $(n - 1) \times (n - 2)$ ,  $W^\sim = V_i$ . Alors on aura  $V_{ij} = W_j^\sim$ ,  $j = n, n - 1, n - 2$ . D'un autre côté, en développant les mineurs dans  $(B_n)$  :  $V_{pq}$ ,  $n - 2 \leq p < q \leq n$  par rapport à la  $i$ -ième ligne, on obtient les mineurs  $V_{pq}^\sim$ , où  $V^\sim$  est obtenue de  $W^\sim$  en enlevant la dernière colonne. On vérifie que  $(B_n)$  se réduit à  $(A_{n-1})$  correspondant à  $W^\sim$ .

Il s'ensuit que  $(A_{n-1}) \Rightarrow (B_n)$  et on conclut par récurrence.

**4.4.** Le lemme étant vérifié, l'assertion 4.2 (A) est 4.3 ( $A_n$ ) pour la matrice  $W$  égale à  $c(n+1)_{i-2}$  avec la dernière colonne enlevée.

## § 5. Formule (B)

**5.1.** Maintenant on s'occupe de la formule

$$P := \{c(n)_i + c(n)_i''\} \cdot c(n) - c(n)_1 c(n)_{i-1} = c(n-1)c(n+1)_{i-2}. \quad (B)$$

On introduit  $n$  vecteurs de dimension  $n - 1$ ,  $w_1, \dots, w_n$  qui sont les lignes de la matrice  $c(n+1)_{i-2}$  sans la dernière colonne :

$$W = \begin{pmatrix} b(1)_2 & b(1)_3 & \dots & b(1)_{n-1} & b(1)_n \\ b(1)_3 & b(2)_4 & \dots & b(2)_n & b(2)_{n+1} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ b(1)_{n-1} & b(2)_n & \dots & b(n-2)_{2n-4} & b(n-2)_{2n-3} \\ b(1)_n & b(2)_{n+1} & \dots & b(n-2)_{2n-3} & b(n-1)_{2n-2} \\ b(1)_{n+i-1} & b(2)_{n+i} & \dots & b(n-2)_{2n+i-4} & b(n-1)_{2n+i-3} \end{pmatrix}$$

et  $n$  mineurs

$$W_i = \det(w_1, \dots, \hat{w}_i, \dots, w_n)^t, \quad i = 1, \dots, n.$$

Par exemple,  $W_n = c(n)$ ,  $W_{n-1} = c(n)_{i-1}$ ,  $W_{n-2} = c(n)_i''$ . Donc,

$$\begin{aligned} c(n+1)_{i-2} &= b(n)_{2n+i-2}W_n - b(n-1)_{2n-1}W_{n-1} \\ &\quad + b(n-2)_{2n-2}W_{n-2} - \dots + (-1)^{n-1}b(1)_{n+1}W_1 \\ &= b(n)_{2n+i-2}W_n - b(n-1)_{2n-1}W_{n-1} + R \end{aligned} \quad (5.1.1)$$

où

$$R = b(n-2)_{2n-2}W_{n-2} - b(n-3)_{2n-3}W_{n-3} + \dots + (-1)^{n-1}b(1)_{n+1}W_1. \quad (5.1.2)$$

**5.2.** On a  $n - 1$  relations linéaires entre les  $W_i$  : la  $i$ -ième est obtenue en ajoutant à  $W$  sa  $i$ -ième colonne et en développant le déterminant = 0 par rapport à la dernière colonne.

Explicitement :

$$b(n-1)_{2n+i-3}W_n - b(n-1)_{2n-2}W_{n-1} + b(n-2)_{2n-3}W_{n-2} - \dots + (-1)^{n-1}b(1)_nW_1 = 0 ,$$

$$b(n-2)_{2n+i-4}W_n - b(n-2)_{2n-3}W_{n-1} + b(n-2)_{2n-4}W_{n-2} - \dots + (-1)^{n-1}b(1)_{n-1}W_1 = 0 ,$$

...

$$b(2)_{n+i}W_n - b(2)_{n+1}W_{n-1} + b(2)_nW_{n-2} - \dots + (-1)^{n-2}b(2)_4W_2 + (-1)^{n-1}b(1)_3W_1 = 0 ,$$

$$b(1)_{n+i-1}W_n - b(1)_nW_{n-1} + b(1)_{n-1}W_{n-2} - \dots + (-1)^{n-2}b(1)_3W_2 + (-1)^{n-1}b(1)_2W_1 = 0 .$$

**5.3.** D'autre part, rappelons la matrice  $c(n)_1$  :

$$c(n)_1 = \det \begin{pmatrix} b(1)_2 & b(1)_3 & \dots & b(1)_{n-1} & b(1)_n \\ b(1)_3 & b(2)_4 & \dots & b(2)_n & b(2)_{n+1} \\ \cdot & \cdot & \dots & \cdot & \cdot \\ b(1)_{n-1} & b(2)_n & \dots & b(n-2)_{2n-4} & b(n-2)_{2n-3} \\ b(1)_{n+1} & b(2)_{n+2} & \dots & b(n-2)_{2n-2} & b(n-1)_{2n-1} \end{pmatrix} .$$

On développe cette quantité par rapport à la dernière colonne :

$$c(n)_1 = b(n-1)_{2n-1}c(n-1) - b(n-2)_{2n-3}M_{n-2} + \dots + (-1)^{n-1}b(2)_{n+1}M_2 + (-1)^nb(1)_nM_1 .$$

Après la multiplication par  $-c(n)_{i-1} = -W_{n-1}$  on obtient :

$$-c(n)_1c(n)_{i-1} = -b(n-1)_{2n-1}c(n-1)W_{n-1} (*) + R'$$

où

$$\begin{aligned} R' = & b(n-2)_{2n-3}W_{n-1}M_{n-2} - b(n-3)_{2n-4}W_{n-1}M_{n-3} + \dots \\ & + (-1)^nb(2)_{n+1}W_{n-1}M_2 + (-1)^{n-1}b(1)_nW_{n-1}M_1 . \end{aligned}$$

**5.4.** Maintenant remplaçons dans  $R'$  les termes  $(-1)^i b(n-i)_{2n-i-1}W_{n-1}$  en utilisant les relations 5.2 :

$$b(n-2)_{2n-3}W_{n-1} = b(n-2)_{2n+i-4}W_n + b(n-2)_{2n-4}W_{n-2} - \dots + (-1)^{n-1}b(1)_{n-1}W_1 ,$$

...

$$b(2)_{n+1}W_{n-1} = b(2)_{n+i}W_n + b(2)_nW_{n-2} - \dots + (-1)^{n-2}b(2)_4W_2 + (-1)^{n-1}b(1)_3W_1 ,$$

$$b(1)_nW_{n-1} = b(1)_{n+i-1}W_n + b(1)_{n-1}W_{n-2} - \dots + (-1)^{n-2}b(1)_3W_2 + (-1)^{n-1}b(1)_2W_1 .$$

Alors on obtient :

$$\begin{aligned} -c(n)_1c(n)_{i-1} = & -b(n-1)_{2n-1}c(n-1)W_{n-1} (*) \\ & + \{b(n-2)_{2n+i-4}M_{n-2} - \dots + (-1)^nb(2)_{n+i}M_2 + (-1)^{n+1}b(1)_{n+i-1}M_1\} \cdot c(n) + R'' , \end{aligned}$$

où :

$$\begin{aligned} R'' = & \left\{ b(n-2)_{2n-4}W_{n-2} - \dots + (-1)^{n-1}b(1)_{n-1}W_1 \right\} \cdot M_{n-2} - \dots \\ & + (-1)^n \cdot \left\{ b(2)_nW_{n-2} - \dots + (-1)^{n-2}b(2)_4W_2 + (-1)^{n-1}b(1)_3W_1 \right\} \cdot M_2 \\ & + (-1)^{n-1} \cdot \left\{ b(1)_{n-1}W_{n-2} - \dots + (-1)^{n-2}b(1)_3W_2 + (-1)^{n-1}b(1)_2W_1 \right\} \cdot M_1 . \end{aligned}$$

**5.5.** *Lemme.*  $R'' = c(n-1)R$ .

*Démonstration.* On introduit les vecteurs de dimension  $n-2$  :

$$\begin{aligned}\mathcal{W} &= ((-1)^{n+1}W_1, (-1)^{n+2}W_2, \dots, W_{n-2}) , \\ \mathcal{M} &= ((-1)^{n+1}M_1, (-1)^{n+2}M_2, \dots, M_{n-2})\end{aligned}$$

et

$$b = (b(1)_{n+1}, b(1)_{n+2}, \dots, b(1)_{2n-2}) .$$

Alors la définition de  $R''$  se récrit :

$$R'' = \mathcal{M} \cdot C(n-1) \cdot \mathcal{W}^t \quad (5.5.1)$$

(où  $c(n-1) = \det C(n-1)$ , la matrice  $C(n-2)$  étant symétrique) ; de plus,

$$R = b \cdot \mathcal{W}^t .$$

Maintenant développons les quantités  $M_i$  par rapport à la dernière ligne :

$$\begin{aligned}M_i &= b(1)_{2n-2}M_{i,n-2} - b(1)_{2n-3}M_{i,n-3} + \dots + (-1)^{n+2}b(1)_{n+2}M_{i2} + (-1)^{n+1}b(1)_{n+1}M_{i1} \\ &\quad = \sum_{j=1}^{n-2} (-1)^{n+j}b(1)_{n+j}M_{ij}, \quad i = 1, \dots, n-2 .\end{aligned}$$

On remarque que les quantités  $M_{ij}$  sont les mineurs de la matrice  $(n-2) \times (n-2)$   $C(n-1)$ . Il vient :

$$\mathcal{M} = b \cdot \hat{C}(n-1)$$

où

$$\hat{C}(n-1) = ((-1)^{i+j}M_{ij}),$$

donc  $\hat{C}(n-1) \cdot C(n-1) = c(n-1)$ . En substituant dans (5.5.1) :

$$R'' = b \cdot \hat{C}(n-1) \cdot C(n-1) \cdot \mathcal{W}^t = c(n-1) \cdot b \cdot \mathcal{W}^t = c(n-1)R,$$

cqfd.

**5.6.** Il s'ensuit que pour vérifier l'identité (B) il reste à démontrer que

$$\begin{aligned}c(n)_i + c(n)_i'' + b(n-2)_{2n+i-4}M_{n-2} - \dots \\ + (-1)^nb(2)_{n+i}M_2 + (-1)^{n+1}b(1)_{n+i-1}M_1 = b(n)_{2n+i-2}c(n-1) .\end{aligned} \quad (5.6.1)$$

Par contre, la quantité

$$b(n)_{2n+i-2}c(n-1) - b(n-2)_{2n+i-4}M_{n-2} + \dots + (-1)^{n+1}b(2)_{n+i}M_2 + (-1)^nb(1)_{n+i-1}M_1$$

n'est autre que le développement de  $c(n)'_i$  suivant la dernière colonne, donc (5.6.1) est équivalent à

$$c(n)_i + c(n)_i'' = c(n)'_i \quad (5.6.2)$$

qui a été déjà prouvée, cf. Corollaire 2.9.

Ceci achève la démonstration du théorème 4.2, et donc du 1.5.

**5.7.** *Démonstration du théorème 1.9.* En fait, nous l'avons déjà montré : la démonstration de la récurrence principale (3.3.2) n'utilise que les relations dans l'algèbre  $\mathfrak{B}$ .

Ces relations sont vérifiées si l'on définit les variables  $b(i)_j$  à partir de coefficients de polynômes  $f_1(x)$  et  $f_2(x)$  comme dans 1.8, d'où l'assertion.

## DEUXIÈME PARTIE.

### POLYNÔMES D'EULER ET DÉTERMINANT DE CAUCHY

#### § 1. Nombres $\beta(j)_i$

**1.1.** Rappelons que pour un polynôme

$$f(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_0$$

les nombres  $b(j)_i$  sont définis par

$$b(j)_i = n \sum_{p=0}^{j-1} (i - 2p) a_{n-p} a_{n-i+p} - j(n-i+j) a_{n-j} a_{n+j-i} .$$

On introduit les quantités :

$$\begin{aligned} q_i &:= \frac{a_{i-1}}{a_i} , \\ r_i &:= \frac{q_{i-1}}{q_i} = \frac{a_i a_{i-2}}{a_{i-1}^2} , \end{aligned}$$

puis

$$\beta(j)_i := \frac{b(j)_i}{(n-i+j) a_{n-j} a_{n+j-i}} = \sum_{p=0}^{j-1} \frac{n(i-2p)}{n-i+j} \cdot \frac{a_{n-p} a_{n+p-i}}{a_{n-j} a_{n+j-i}} - j .$$

**1.2.** Par exemple :

$$\begin{aligned} \beta(1)_2 &= \frac{2n}{n-1} \cdot \frac{a_n a_{n-2}}{a_{n-1}^2} - 1 = \frac{2n}{n-1} \cdot r_n - 1 , \\ \beta(1)_i &= \frac{ni}{n-i+1} \cdot \frac{a_n a_{n-i}}{a_{n-1} a_{n-i+1}} - 1 . \end{aligned}$$

On remarque que

$$\frac{a_n a_{n-i}}{a_{n-1} a_{n-i+1}} = \frac{q_{n-i+1}}{q_n} = r_{n-i+2} r_{n-i+1} \dots r_n .$$

On définit les quantités

$$\psi(i, j) := \prod_{p=i}^j r_p$$

(donc  $\psi(i, j) = 1$  si  $i > j$ ). Il s'ensuit :

$$\beta(1)_i = \frac{ni}{n-i+1} \cdot \psi(n-i+2, n) - 1 .$$

**1.3.** De même :

$$\frac{a_n a_{n-i}}{a_{n-2} a_{n-i+2}} = \frac{a_n a_{n-i}}{a_{n-1} a_{n-i+1}} \cdot \frac{a_{n-1} a_{n-i+1}}{a_{n-2} a_{n-i+2}} = \psi(n-i+2, n) \psi(n-i+3, n-1) .$$

Par exemple :

$$\frac{a_n a_{n-4}}{a_{n-2}^2} = \psi(n-2, n) \psi(n-1, n-1) = r_{n-2} r_{n-1}^2 r_n .$$

Il en découle :

$$\begin{aligned}\beta(2)_4 &= \frac{4n}{n-2} \frac{a_n a_{n-4}}{a_{n-2}^2} + \frac{2n}{n-2} \frac{a_{n-1} a_{n-3}}{a_{n-2}^2} - 2 = \frac{4n}{n-2} r_{n-2} r_{n-1}^2 r_n + \frac{2n}{n-2} r_{n-1} - 2 , \\ \beta(2)_i &= \frac{ni}{n-i+2} \frac{a_n a_{n-i}}{a_{n-2} a_{n-i+2}} + \frac{n(i-2)}{n-i+2} \frac{a_{n-1} a_{n-i+1}}{a_{n-2} a_{n-i+2}} - 2 \\ &= \frac{ni}{n-i+2} \psi(n-i+2, n) \psi(n-i+3, n-1) + \frac{n(i-2)}{n-i+2} \psi(n-i+3, n-1) - 2 .\end{aligned}$$

**1.4.** Un autre exemple :

$$\frac{a_n a_{n-6}}{a_{n-3}^2} = \psi(n-4, n) \psi(n-3, n-1) \psi(n-2, n-2) = r_{n-4} r_{n-3}^2 r_{n-2}^3 r_{n-1}^2 r_n .$$

**1.5.** En général on pose :

$$\phi(n, j, i) := \frac{a_n a_{n-i}}{a_{n-j} a_{n-i+j}} = \prod_{q=0}^{j-1} \psi(n-i+j+q, n-q)$$

et l'on aura :

$$\beta(j)_i = \sum_{p=0}^{j-1} \frac{n(i-2p)}{n-i+j} \cdot \phi(n-p, j-p, i-p) - j .$$

**1.6.** Passons maintenant aux déterminants  $c(n)$ . On commence par un exemple :

$$\begin{aligned}c(4) &= \det \begin{pmatrix} b(1)_2 & b(1)_3 & b(1)_4 \\ b(1)_3 & b(2)_4 & b(2)_5 \\ b(1)_4 & b(2)_5 & b(3)_6 \end{pmatrix} \\ &= \det \begin{pmatrix} (n-1)a_{n-1}^2 \beta(1)_2 & (n-2)a_{n-1}a_{n-2} \beta(1)_3 & (n-3)a_{n-1}a_{n-3} \beta(1)_4 \\ (n-2)a_{n-1}a_{n-2} \beta(1)_3 & (n-2)a_{n-2}^2 \beta(2)_4 & (n-3)a_{n-2}a_{n-3} \beta(2)_5 \\ (n-3)a_{n-1}a_{n-3} \beta(1)_4 & (n-3)a_{n-2}a_{n-3} \beta(2)_5 & (n-3)a_{n-3}^2 \beta(3)_6 \end{pmatrix} \\ &= (a_{n-1}a_{n-2}a_{n-3})^2 \cdot \det \begin{pmatrix} (n-1)\beta(1)_2 & (n-2)\beta(1)_3 & (n-3)\beta(1)_4 \\ (n-2)\beta(1)_3 & (n-2)\beta(2)_4 & (n-3)\beta(2)_5 \\ (n-3)\beta(1)_4 & (n-3)\beta(2)_5 & (n-3)\beta(3)_6 \end{pmatrix} .\end{aligned}$$

**1.7.** En général

$$\begin{aligned}c(m+1) &= \left( \prod_{i=1}^m a_{n-i} \right)^2 \times \\ &\quad \times \det \begin{pmatrix} (n-1)\beta(1)_2 & (n-2)\beta(1)_3 & \dots & (n-m)\beta(1)_{m+1} \\ (n-2)\beta(1)_3 & (n-2)\beta(2)_4 & \dots & (n-m)\beta(2)_{m+2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ (n-m)\beta(1)_{m+1} & (n-m)\beta(2)_{m+2} & \dots & (n-m)\beta(m)_{2m} \end{pmatrix} .\end{aligned}$$

## § 2. Polynômes d'Euler et fonction hypergéométrique

**2.1.** Suivant [Euler], on définit les polynômes

$$E_n(x) = \frac{1}{2} \{(1 + ix/2n)^{2n} + (1 - ix/2n)^{2n}\}. \quad (2.1.1)$$

Donc,  $E_n(x)$  est un polynôme de degré  $2n$ , avec le terme constant 1, ne contenant que des puissances paires de  $x$ . Plus précisément,

$$E_n(x) = \sum_{k=0}^n (-1)^k \binom{2n}{2k} \frac{x^{2k}}{(2n)^{2k}}. \quad (2.1.2)$$

Par exemple :

$$\begin{aligned} E_1(x) &= 1 - \frac{1}{4}x^2, \\ E_2(x) &= 1 - \frac{3}{8}x^2 + \frac{1}{256}x^4, \\ E_3(x) &= 1 - \frac{5}{12}x^2 + \frac{5}{432}x^4 - \frac{1}{46656}x^6, \\ E_4(x) &= 1 - \frac{7}{16}x^2 + \frac{35}{2048}x^4 - \frac{7}{65536}x^6 + \frac{1}{16777216}x^8. \end{aligned}$$

**2.2.** Rappelons que la fonction hypergéométrique de Gauss est définie par

$$\begin{aligned} F(\alpha, \beta, \gamma, x) &= 1 + \frac{\alpha\beta}{1 \cdot \gamma}x + \frac{\alpha(\alpha+1)\beta(\beta+1)}{1 \cdot 2 \cdot \gamma(\gamma+1)}x^2 + \frac{\alpha(\alpha+1)(\alpha+2)\beta(\beta+1)(\beta+2)}{1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot \gamma(\gamma+1)(\gamma+2)}x^3 + \dots \\ &= \sum_{i=0}^{\infty} c_i(\alpha, \beta, \gamma)x^i, \end{aligned}$$

où

$$c_i(\alpha, \beta, \gamma) = \frac{\alpha(\alpha+1)\dots(\alpha+i-1)\beta(\beta+1)\dots(\beta+i-1)}{i! \cdot \gamma(\gamma+1)\dots(\gamma+i-1)},$$

cf. [Gauss]. Il s'ensuit :

$$\begin{aligned} &c_i(-n/2, -n/2 + 1/2, 1/2) \\ &= \frac{(-n/2)(-n/2 + 1)\dots(-n/2 + i - 1) \cdot (-n/2 + 1/2)(-n/2 + 3/2)\dots(-n/2 + i - 1/2)}{i! \cdot (1/2)(1/2 + 1)\dots(1/2 + i - 1)} \\ &= \frac{(-1)^i 2^{-i} n(n-2)\dots(n-2i+2) \cdot (-1)^i 2^{-i} (n-1)(n-3)\dots(n-2i+1)}{i! \cdot 2^{-i} \cdot 1 \cdot 3 \cdot 5 \dots (2i-1)} \\ &= \frac{2^{-i} \cdot n(n-1)(n-2)\dots(n-2i+1)}{2^{-i} \cdot 2 \cdot 4 \dots 2i \cdot 1 \cdot 3 \cdot 5 \dots (2i-1)} = \binom{n}{2i}. \end{aligned}$$

Donc

$$F(-n/2, -n/2 + 1/2, 1/2, x^2) = \sum_{i=0}^{[n/2]} \binom{n}{2i} x^{2i} = \frac{1}{2} \{(1+x)^n + (1-x)^n\}. \quad (2.2.1)$$

Il en découle :

$$t^n F(-n/2, -n/2 + 1/2, 1/2, u^2/t^2) = \frac{1}{2} \{(t+u)^n + (t-u)^n\}, \quad (2.2.2)$$

cf. [Gauss], no. 5, formula II.

**2.3.** La formule (2.2.1) implique :

$$E_n(x) = F(-n, -n + 1/2, 1/2, 1/2, -x^2/4n^2). \quad (2.3.1)$$

**2.4.** Si l'on écrit

$$E_n(x) = \sum_{k=0}^n e_{nk} t^{2k}, \quad e_{nk} := (-1)^k \binom{2n}{2k} \frac{1}{(2n)^{2k}}$$

alors

$$e_{nk} = (-1)^k \frac{2n(2n-1)\dots(2n-2k+1)}{(2k)!(2n)^{2k}} = \frac{(-1)^k}{(2k)!} \cdot 1 \cdot \left(1 - \frac{1}{2n}\right) \left(1 - \frac{2}{2n}\right) \dots \left(1 - \frac{2k-1}{2n}\right),$$

d'où

$$\lim_{n \rightarrow \infty} e_{nk} = \frac{(-1)^k}{(2k)!},$$

i.e.

$$\lim_{n \rightarrow \infty} E_n(x) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(-1)^k}{(2k)!} x^{2k} = \cos x,$$

comme il faut. En d'autres termes,

$$\lim_{n \rightarrow \infty} F(-n, -n + 1/2, 1/2, 1/2, -x^2/4n^2) = \cos x,$$

ou, comme aurait pu écrire Gauss,

$$F(-k, k + 1/2, 1/2, 1/2, -x^2/4k^2) = \cos x,$$

$k$  étant "un nombre infiniment grand" (*denotante k numerum infinite magnum*). En fait, Gauss écrivit

$$F(k, k', 1/2, -x^2/4kk') = \cos x,$$

*denotante k, k' numeros infinite magnos*, cf. [Gauss], no. 5, formula XII.

### § 3. Asymptotiques

**3.1.** On pose :

$$f_n(x) = \sum_{k=0}^n (-1)^k \binom{2n}{2k} \frac{x^k}{(2n)^{2k}} = \sum_{k=0}^n a_k^{(n)} x^k. \quad (3.1.1)$$

Donc

$$E_n(x) = f_n(x^2).$$

On désigne les quantités  $b(j)_i, r_i$ , etc. qui correspondent au polynôme  $f_n$  en ajoutant l'indice  $(n)$  en haut :  $b(j)_i^{(n)}, r_i^{(n)}$ , etc.

Donc on aura :

$$c(m+1)^{(n)} = \left( \prod_{i=1}^m a_{n-i}^{(n)} \right)^2 \times$$

$$\times \det \begin{pmatrix} (n-1)\beta(1)_2^{(n)} & (n-2)\beta(1)_3^{(n)} & \dots & (n-m)\beta(1)_{m+1}^{(n)} \\ (n-2)\beta(1)_3^{(n)} & (n-2)\beta(2)_4^{(n)} & \dots & (n-m)\beta(2)_{m+2}^{(n)} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ (n-m)\beta(1)_{m+1}^{(n)} & (n-m)\beta(2)_{m+2}^{(n)} & \dots & (n-m)\beta(m)_{2m}^{(n)} \end{pmatrix}.$$

**3.2.** On a :

$$a_i^{(n)} = (-1)^i \binom{2n}{2i},$$

d'où

$$\begin{aligned} r_i^{(n)} &= \frac{a_i^{(n)} a_{i-2}^{(n)}}{a_{i-1}^{(n)2}} = \frac{[(2i-2)!]^2 [(2n-2i+2)!]^2}{(2i)!(2n-2i)!(2i-4)!(2n-2i+4)!} \\ &= \frac{(2i-2)(2i-3)}{2i(2i-1)} \cdot \frac{(2n-2i+1)(2n-2i+2)}{(2n-2i+3)(2n-2i+4)}. \end{aligned}$$

En remplaçant  $i$  par  $n-i$ ,

$$r_{n-i}^{(n)} = \frac{(2i+1)(2i+2)}{(2i+3)(2i+4)} \cdot \frac{(2n-2i-2)(2n-2i-3)}{(2n-2i)(2n-2i-1)}.$$

On s'intéresse aux valeurs limites :

$$r_{\infty-i}^{(\infty)} := \lim_{n \rightarrow \infty} r_{n-i}^{(n)} = \frac{(2i+1)(2i+2)}{(2i+3)(2i+4)}.$$

Il s'ensuit :

$$\begin{aligned} \psi(\infty - i + 2, \infty) &:= \lim_{n \rightarrow \infty} \psi(n - i + 2, n) = \frac{1 \cdot 2}{(2i-1)2i}, \\ \psi(\infty - i + 3, \infty - 1) &= \frac{3 \cdot 4}{(2i-2)(2i-3)}, \\ \psi(\infty - i + 4, \infty - 2) &= \frac{5 \cdot 6}{(2i-4)(2i-5)}, \end{aligned}$$

etc.

**3.3.** Maintenant on veut calculer

$$\beta(j)_i^{(\infty)} := \lim_{n \rightarrow \infty} \beta(j)_i^{(n)}.$$

Il est commode de poser :

$$B(j)_i^\infty := \beta(j)_i^{(\infty)} + j.$$

On a :

$$B(1)_i^{(\infty)} = i \cdot \psi(\infty - i + 2, \infty) = \frac{1}{2i-1}$$

d'où

$$\beta(1)_i^{(\infty)} = -\frac{2(i-1)}{2i-1}.$$

Ensuite,

$$\begin{aligned} B(2)_i^{(\infty)} &= i \cdot \psi(\infty - i + 2, \infty) \psi(\infty - i + 3, \infty - 1) + (i-2) \cdot \psi(\infty - i + 3, \infty - 1) \\ &= \psi(\infty - i + 3, \infty - 1) \cdot \left\{ B(1)_i^{(\infty)} + i - 2 \right\} = \frac{3 \cdot 4}{(2i-2)(2i-3)} \cdot \left\{ \frac{1}{2i-1} + i - 2 \right\} = \frac{3 \cdot 2}{2i-1}, \end{aligned}$$

d'où

$$\beta(2)_i^{(\infty)} = -\frac{4(i-2)}{2i-1}.$$

De même,

$$B(3)_i^{(\infty)} = \psi(\infty - i + 4, \infty - 2) \cdot \left\{ B(2)_i^{(\infty)} + i - 4 \right\} = \frac{5 \cdot 6}{(2i-4)(2i-5)} \cdot \left\{ \frac{3 \cdot 2}{2i-1} + i - 4 \right\} = \frac{5 \cdot 3}{2i-1},$$

d'où

$$\beta(3)_i^{(\infty)} = -\frac{6(i-3)}{2i-1}.$$

**3.4.** En général, la récurrence évidente fournit

$$B(j)_i^{(\infty)} = \frac{(2j-1) \cdot j}{2i-1}$$

et

$$\beta(j)_i^{(\infty)} = -\frac{2j(i-j)}{2i-1}.$$

**3.5.** On définit les nombres

$$\mathfrak{c}(m+1)^\infty := \det \begin{pmatrix} \beta(1)_2^{(\infty)} & \beta(1)_3^{(\infty)} & \dots & \beta(1)_{m+1}^{(\infty)} \\ \beta(1)_3^{(\infty)} & \beta(2)_4^{(\infty)} & \dots & \beta(2)_{m+2}^{(\infty)} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \beta(1)_{m+1}^{(\infty)} & \beta(2)_{m+2}^{(\infty)} & \dots & \beta(m)_{2m}^{(\infty)} \end{pmatrix}.$$

Donc on aura :

$$\left( \prod_{i=1}^m a_{n-i}^{(n)} \right)^{-2} \cdot c(m+1)^{(n)} = \mathfrak{c}(m+1)^\infty \cdot n^m + O(n^{m-1}).$$

Les calculs précédents fournissent par exemple :

$$\begin{aligned} \mathfrak{c}(4)^\infty &= \det \begin{pmatrix} -\frac{2}{3} & -\frac{4}{5} & -\frac{6}{7} \\ -\frac{4}{5} & -\frac{8}{7} & -\frac{12}{9} \\ -\frac{6}{7} & -\frac{12}{9} & -\frac{18}{11} \end{pmatrix} = (-1)^3 \cdot 2 \cdot 4 \cdot 6 \cdot \det \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & \frac{2}{5} & \frac{3}{7} \\ \frac{1}{5} & \frac{2}{7} & \frac{3}{9} \\ \frac{1}{7} & \frac{2}{9} & \frac{3}{11} \end{pmatrix} \\ &= (-1)^3 \cdot 2^3 \cdot (3!)^2 \cdot \det \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & \frac{1}{5} & \frac{1}{7} \\ \frac{1}{5} & \frac{1}{7} & \frac{1}{9} \\ \frac{1}{7} & \frac{1}{9} & \frac{1}{11} \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

En général on obtient

$$\mathfrak{c}(m+1)^\infty = (-1)^m \cdot 2^m \cdot (m!)^2 \cdot \det \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & \frac{1}{5} & \dots & \frac{1}{2m+1} \\ \frac{1}{5} & \frac{1}{7} & \dots & \frac{1}{2m+3} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{1}{2m+1} & \frac{1}{2m+3} & \dots & \frac{1}{4m-1} \end{pmatrix}.$$

On remarque que la dernière matrice (une variante de la matrice de Hilbert) est du type Hankel.

### 3.6. Le déterminant

$$\mathfrak{C}(m+1) := \det \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & \frac{1}{5} & \cdots & \frac{1}{2m+1} \\ \frac{1}{5} & \frac{1}{7} & \cdots & \frac{1}{2m+3} \\ \cdot & \cdot & \cdots & \cdot \\ \frac{1}{2m+1} & \frac{1}{2m+3} & \cdots & \frac{1}{4m-1} \end{pmatrix}$$

est un cas particulier du déterminant calculé par Cauchy (d'où le caractère  $\mathfrak{C}$ ), cf. son *Mémoire sur les fonctions alternées et sur les sommes alternées*, pp. 173 - 182 dans [Cauchy].

Rappelons que, étant données deux suites  $x_1, \dots, x_m$  et  $y_1, \dots, y_m$ , le théorème de Cauchy dit que

$$\det((x_i + y_j)^{-1})_{i,j=1}^m = \frac{\prod_{1 \leq i < j \leq m} (x_j - x_i)(y_j - y_i)}{\prod_{i,j=1}^m (x_i + x_j)}$$

d'où, en posant  $x_i = 2i - 2$ ,  $y_i = 2i + 1$ ,

$$\mathfrak{C}(m+1) = \frac{\prod_{1 \leq i < j \leq m} (2j - 2i)^2}{\prod_{i,j=1}^m (2i + 2j - 1)}.$$

### Bibliographie

[Cauchy] Exercices d'Analyse et de Physique Mathématique, par le Baron Augustin Cauchy, Tome Deuxième, Paris, Bachelier, 1841 ; *Oeuvres complètes*, II-e série, tome **XII**, Gauthier-Villars, MCMXVI.

[Euler] L.Euler, De summis serierum reciprocarum ex potestatibus numerorum naturalium ortarum dissertatio altera in qua eaedem summationes ex fonte maxime diverso derivantur, *Miscellanea Berolinensis* **7**, 1743, pp. 172 - 192.

[Gauss] C.F.Gauss, Circa seriem infinitam  $1 + \frac{\alpha\beta}{1.\gamma}x + \frac{\alpha(\alpha+1)\beta(\beta+1)}{1.2.\gamma(\gamma+1)}xx + \frac{\alpha(\alpha+1)(\alpha+2)\beta(\beta+1)(\beta+2)}{1.2.3.\gamma(\gamma+1)(\gamma+2)}x^3 + \text{etc.}$  Pars Prior, *Commentationes societatis regiae scientiarum Gottingensis recentiores*, Vol. **II**, Gottingae MDCCCXIII.

[Jacobi] C.G.J. Jacobi, De eliminatione variabilis e duabus aequationibus algebraitis, *Crelle J. für reine und angewandte Mathematik*, **15**, 1836, ss. 101 - 124.

[Sturm] C.-F. Sturm, Mémoire sur la résolution des équations numériques, *Mémoires présentés par divers savants à l'Académie Royale des Sciences*, Sciences mathématiques et physiques, tome **VI**, 1835, pp. 271 - 318.